

... 2016新品...



robolink® ...模块



...低成本机器人...



# robolink®模块 ... robolink® "building blocks" ...

robolink® 组件  
robolink® components

针对机器人制造的机械工程师等  
Für robot-builder, mechanical engineers, etc.

机械臂  
Mechanical robot arms

针对自动化行业的机械工程师等  
For mechanical engineers, automation industry, etc.

电动机械臂  
Electro-mechanical robot arms

针对自动化行业,集成行业的机械工程师等  
For auto-mation industry, integrators, mechanical engineers, etc.

客户化的控制方案  
Individual control

您来控制  
Your control

# ...低成本机器人方案 ...for Low-Cost Robotics



线驱动转动关节  
Wire-driven rotating joint



线驱动摆动关节  
Wire-driven pivoting joint



带工程塑料涡轮的直驱关节  
Direct drive joint with polymer worm gear



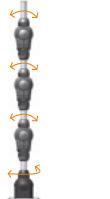
带工程塑料涡轮的低成本直驱关节  
Low-cost direct drive joint with polymer worm gear



工程塑料谐波齿轮  
Strainwave gear made from polymers



线驱机械臂  
Wire driven robot arms



线驱 ...



... 直驱 ...



由工程塑料直驱齿轮组成的机器人  
Robots with direct driven gears made from plastic



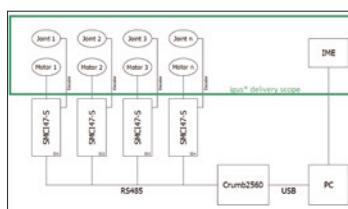
wire driven ...



... 直驱 ...



... 多样化的连接模块 ...



开放资源 ...  
Open Source ...



... igus® 提供的客户化控制方案界面  
... user interface by igus® for the easy use of individual controls

**motion plastics® ...for longer life**

# robolink® ...

## robolink® ...

### robolink® S – 谐波组件

谐波齿轮由工程塑料制成，间隙小。新结构的电机装配在轴向方向，与 igus® 的现有涡轮相连接。.

### robolink® S – Strain wave components

Strainwave gears made of plastic with low clearance.

New gear geometry in the axial orientation of the motor, combined with the well-known igus® worm gears.

### robolink® D – 涡轮, 新系列

直驱机器人关节—与工程塑料的谐波齿轮紧密相连。 关节产品可预订带电机和不带电机的版本，目前标配的是igus®步进电机。其他类型电机将来可供选择。低成本和不同减速比的方案是可供选择的。

### robolink® D – Worm gears, new variants

Robot joints with direct drive – compact with strainwave gears made from polymers.

The articulated joints can be ordered with or without motor. We currently offer igus® stepper motors as standard. Other motors will be available in future. A low-cost-version and different transmissions are available.

### robolink® W – 线驱版本

7个不同类型的关节供您自由组合和连接，通过不同的方式可以得到6DOF机械臂。通过igus®步进电机直接拉动线驱动关节运动。

robolink® W – bionic inspired wired drives 7 different joint types that can be joined and linked together in different ways up to 6 DOF. Driven by strand wires and igus® stepper motors.



**工程塑料谐波齿轮**  
Polymer strainwave gear



**带涡轮直驱关节**  
Direct driven joints with worm gears



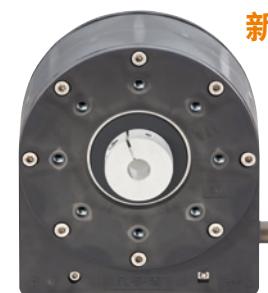
**线驱关节... 转动和摆动**  
Wired driven joints ... rotating and pivoting

# ...组件

## ...components



**... 直驱的谐波齿轮也可适配电机**  
Direct driven strainwave gear joints ... also with motor



**... 单齿轮结构可供选择**  
... also available as simple gear version



**... 基础关节**  
... Base joint ...



关节单价132 欧元起  
Joint from 132 EUR per 1 piece



带电机的关节单价 189,35 欧元起  
Joint with motor from 189,35 EUR per 1 piece



[www.igus.com.cn/CN/robolink](http://www.igus.com.cn/CN/robolink)  
[www.igus.eu/robolinkS](http://www.igus.eu/robolinkS)



关节单价 152 欧元起  
Joint from 152 EUR per 1 piece



带电机的关节单价 280,70 欧元起  
Joint with motor from 280,70 EUR per 1 piece



[www.igus.com.cn/CN/robolink](http://www.igus.com.cn/CN/robolink)  
[www.igus.eu/robolinkD](http://www.igus.eu/robolinkD)



关节单价 329 欧元起  
Joint from 329 EUR per 1 piece



带电机的关节单价 415,40 欧元起  
Drive unit from 415,40 EUR per 1 piece



[www.igus.com.cn/CN/robolink](http://www.igus.com.cn/CN/robolink)  
[www.igus.eu/robolinkW](http://www.igus.eu/robolinkW)

# robolink® ...关节...

## robolink® ...joints...

新品!



### robolink® Q - 机械臂

直驱robolink® S 和 robolink® D

Direkt driven robolink® S and robolink® D

针对上下料,解耦电机更好

Decoupled motors for better pick and place possible

新品!



### robolink® R - 机械臂

可用所有驱动方式 (电线/直驱)

For all drives (wires/direct drive)

重量轻, 灵活性好

Lightweight and flexible

新品!



### robolink® C - 机械臂

直驱 robolink® D

Direkt driven robolink® S and robolink® D

个性化的C系列

Individual C-sheets

按要求



### robolink® P - 机械臂

个性化的robolink® D外观包裹件

Individual plastic robot arms with shapely plastic parts for robolink® D

2970 €

一套样机

Example configuration for 1 piece

# robolink® ...概览...

## robolink® ... overview...

连接件 Connection Parts

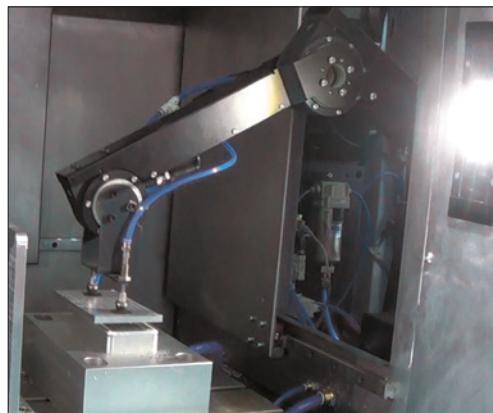
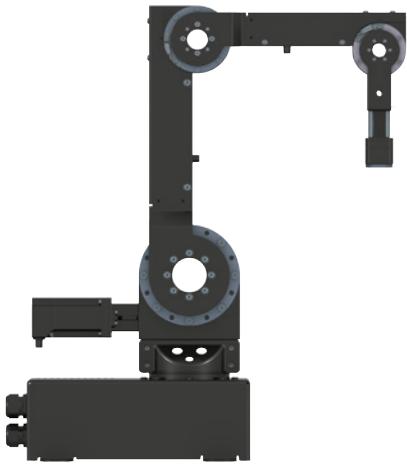
	C	Q	R
C-系列 C-Sheet	方形 Square geometry	圆形 Round geometry	
W	线驱机械臂 Wire		
			2-6 DOF RL-WR
D	直驱机械臂 Direct drive	2-4 DOF RL-DC	2-6 DOF RL-DQ
S	谐波齿轮机械臂 Strainwave gear	2-6 DOF RL-SQ	2-6 DOF RL-SR



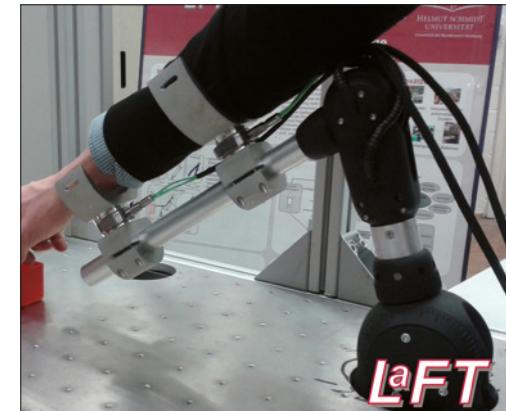
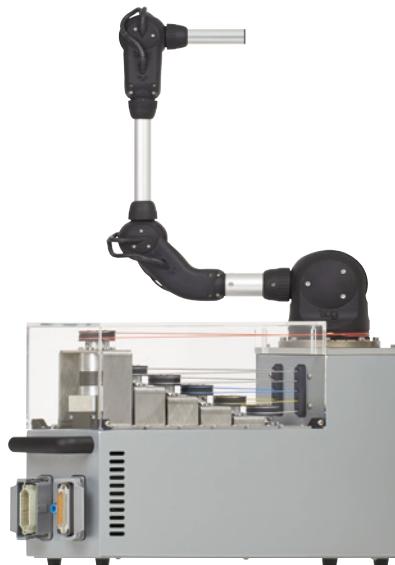
[www.igus.com.cn/CN/robolink](http://www.igus.com.cn/CN/robolink)  
[www.igus.eu/robolink](http://www.igus.eu/robolink)

# robolink® ...完整模型

## robolink® ...complete modules



robolink® DC - 铣削作业应用 (右边)  
Milling work using robolink® DC (right-hand side)



搭载人机界面的人机界面辅助系统，来源：汉堡赫尔穆特施密特大学实验室。  
Manual workstation support system with human-machine-interface for the production of the manufacturing technology lab (LaFT) at Helmut-Schmidt-Universität, Hamburg

### robolink® DC

#### 小规格 (SV)

#### 大规格 (BV)

重量 Weight [kg]

9

18

臂展 Range [mm]

600

750

承载 Load [g]

1.000

3.000

精度 Precision [mm]

1

1

### 4DOF\*

2837 €

"SV" 模块单价 2837 欧元起  
Module "SV" from 2837 EUR per 1 piece

3486 €

"BV" 模块单价 3486 欧元起  
Module "BV" from 3486 EUR per 1 piece

### robolink® DC

#### 小规格 (SV)

#### 大规格 (BV)

重量 Weight [kg]

9.5

18.5

臂展 Range [mm]

600

750

承载 Load [g]

500

2.500

精度 Precision [mm]

1

1

### 5DOF\*

3349 €

"SV" 模块单价 3349 欧元起  
Module "SV" from 3349 EUR per 1 piece

3998 €

"BV" 模块单价 3998 欧元起  
Module "BV" from 3998 EUR per 1 piece

### robolink® WR

重量 Weight [kg]

19

臂展 Range [mm]

800

承载 Load [g]

500

精度 Precision [mm]

2-3

5846.40 €

单价 5846.40 欧元起  
from 5846.40 EUR per 1 piece

# robolink® 工程塑料谐波齿轮...

robolink® strainwave gear...



## robolink® S – 小间隙的工程塑料谐波齿轮 robolink® S – strainwave gear made of plastic with low clearance

新齿轮在电机的轴向方向，与 igus® 的现有涡轮相连。

- 间隙小
- 重量轻

典型的应用领域  
低成本机器人

- Low clearance
- Lightweight

Typical application areas:  
Low-cost robotics

## 技术参数 Technical data

产品代码 Part No.	重量 Weight [g]	减速比 Transmission	传动效率 Efficiency factor
RL-S-17	80	28:1	>0,2
RL-S-20	270	38:1	>0,2

可用性 Available  
按要求 on request

[www.igus.de/robolink](http://www.igus.de/robolink)  
[www.igus.eu/robolink](http://www.igus.eu/robolink)

# ...直驱系列... ...directly driven



## robolink® S – 直驱谐波齿轮

谐波齿轮，通过 igus® 的步进电机驱动

- 高减速比
- 间隙小

## 典型的应用领域

低成本机器人 robolink® 连接创建工具

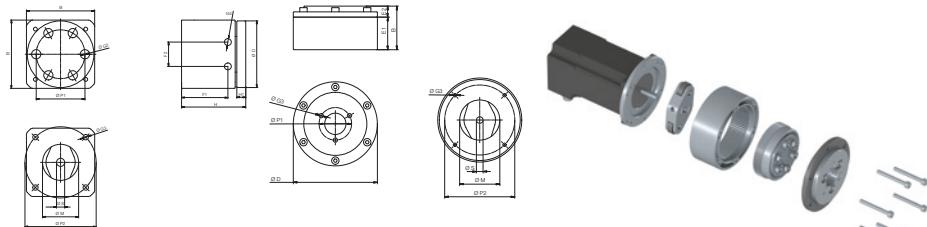
## robolink® S – direct driven strainwave gear

Strainwave gears, direct driven by igus® stepper motors.

- High transmission ratios possible
- Low clearance

## Typical application areas:

Low-cost robotics, robolink® joint construction kit



## 尺寸 Dimensions [mm]

产品代码 Part No.	ØD	B	ØM	ØB1	ØB2	ØG2	ØG3	ØP1	ØP2	ØS	ØD	H	H1	F1	F2	ØG4
RL-S-17	41	42	22,2	-	-	M5x5	3,4	30	43,83	5	41	39,5	5,5	28,5	15	M4x4
RL-S-20	80	Ø41,5	38,2	31	10,5	5	M4x5	31	66,67	6,35	-	-	-	-	-	-

交货期 Available  
按要求 on request

[www.igus.com.cn/CN/robolink](http://www.igus.com.cn/CN/robolink)  
[www.igus.eu/robolink](http://www.igus.eu/robolink)

# robolink® SQ & DQ ...

## robolink® DQ & SQ ...



带涡轮和諧波齿轮的robolink® SQ 和 DQ robolink® SQ and DQ with worm and strainwave gear

不同类型的齿轮，涡轮和 igus® 轴向齿轮的结合因此，才能集成目前6轴摆动机械臂。

- 线索设计使系统有更多灵活性。
- 模块化
- 灵活性好

典型的应用领域

低成本机器人，易操作，上下料

铰接关节的组合

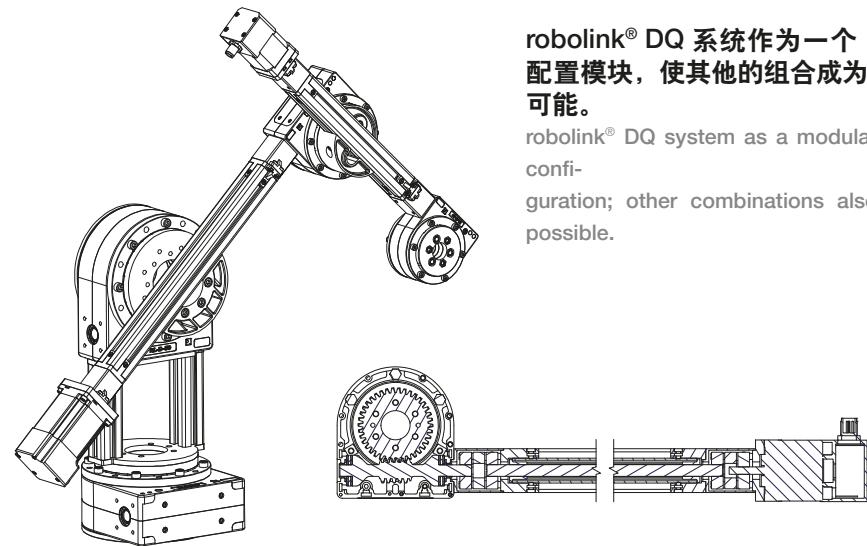
Combination of articulated joint types

轴 Axis	模块 Module
1	RL-D-50-102
2	RL-D-50-101
3	RL-D-30-102
4	RL-S-20
5	RL-S-17
6	RL-S-17

可用性 Available  
按要求 on request

# robolink® DQ ...

## ... robolink® DQ ...



robolink® DQ 系统作为一个配置模块，使其他的组合成为可能。

robolink® DQ system as a modular configuration; other combinations also possible.

适配解耦电机的robolink® DQ

相比于折弯金属连接件，这是一个新概念。电机和关节通过标准型材连接，其结果是，工作温度降低了，且电机是关节的一个平衡物（优化载重）。

- 线索设计使系统有更多灵活性。
- 模块化
- 灵活性好

典型的应用领域

低成本机器人，上下料

robolink® DQ with decoupled motors

New concept compared to connection with folded sheet-metal parts. Motor and joint are uncoupled by means of a standard profile. As a result, the operating temperature in the joint is reduced and the motor is used as a counterweight to the joint.(optimisation of the payload). The geometry of the articulated arm can be altered within minutes.

- Slimline design for even more flexibility
- Modular
- Flexible

Typical application areas:

Low-cost robotics, simple handling, Pick & Place

robolink® D 的模块化信息

Information about robolink® D modular kit

► 页码 page 6

新 robolink® 谐波齿轮的更多信息

Information about the new robolink® strainwave gear

► 页码 page 10



[www.igus.com.cn/CN/robolink](http://www.igus.com.cn/CN/robolink)  
[www.igus.eu/robolink](http://www.igus.eu/robolink)

# 5 轴为robolink® RL-DC

robolink® DQ & SQ ...



5 轴为带RL-S-17谐波齿轮的robolink® RL-DC 可适配torobolink® RL-D-20

带igus® NEMA11步进电机和编码器的旋转轴，电机直接和我们的新RL-S-17谐波齿轮栓在一起，输出盘有INI开关定义零位（初始位置），电机齿轮箱单元和标准的RL-D-20-101-38-01000通过适配盘（4轴模块化的机械臂，“大”和“小”规格）直接相连。线缆（电机，编码器和发生电缆）被固定在4轴机械臂的拖链系统上。

## i robolink® D的模块化信息

Information about robolink® D modular kit

► 页码 page 6

## 新 robolink® 谐波齿轮的更多信息

Information about the new robolink® strainwave gear

► 页码 page 10

可用性 Available

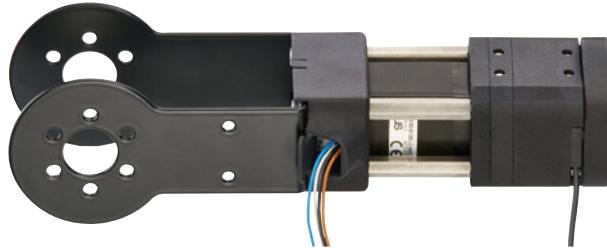
按要求 on request

496 €

单价 496欧元起  
from 496 EUR per 1 piece

 [www.igus.com.cn/CN/robolink](http://www.igus.com.cn/CN/robolink)  
[www.igus.eu/robolink](http://www.igus.eu/robolink)

# & RL-DQ ...



5th axis for robolink® RL-DC with RLS-17 strain wave gear adaptable torobolink® RL-D-20

Rotational axis with igus® stepper motor NEMA11 and encoder. The motor is directly bolted to our new RL-S-17 strain wave gear and the output disc has an INI switch for zero point definition. The motor -gearbox unit is directly connected to the standard robolink® RL-D-20-101-38-01000 joint by means of an adapter plate (4th axis in the modular articulated arm, "big" and "small version"). The cables (motor, encoder and initiator cables) are placed in the existing e-chainsystem® of the 4-axis articulated arm.



5 轴带RL-S-17谐波齿轮的robolink® RL-DC

带igus® NEMA11步进电机和编码器的旋转轴，电机直接和我们的新RL-S-17谐波齿轮栓在一起，输出盘有INI开关（初始位置），电机齿轮箱单元和标准的RL-D-20-101-38-01000通过适配盘（4轴模块化的机械臂，“大”和“小”规格）相连。线缆（电机，编码器和发生电缆）被固定在4轴机械臂的拖链系统上。

## i robolink® D的模块化信息

Information about robolink® D modular kit

► 页码 6

## 新 robolink® 谐波齿轮的更多信息

Information about the new robolink® strain-wave gear

► 页码 10

 可用性 Available  
按要求 on request

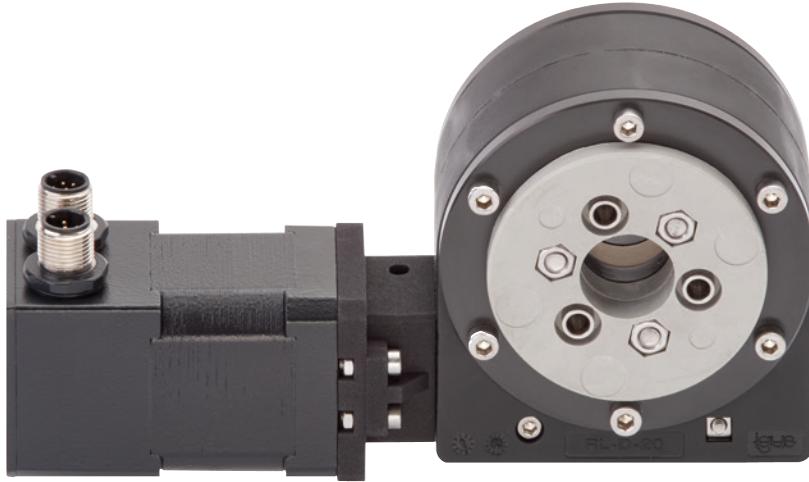
496 €

单价 496欧元起  
from 496 EUR per 1 piece

 [www.igus.com.cn/CN/robolink](http://www.igus.com.cn/CN/robolink)  
[www.igus.eu/robolink](http://www.igus.eu/robolink)

# robolink® D 机器人关节 ...

robolink® D robot joint ...



**robolink® D-机器人直驱关节-紧凑的设计**  
关节可配电机也可以不配电机，我们的标配是igus®现有的步进电机，其他的电机在将来可供选择robolink® D的关节有3种尺寸可供选择。

- 可适配多种步进电机，标配为:NEMA17 / 23 / 23XL
- INI开关作为零位的一种现有方案

尺寸 Dimensions [mm]

产品代码	Part No.	L1	L2	B1	B2	ØS	ØW
RL-D-20-MK-S-N17-02		88,4	18	42	42	8	5
RL-D-30-MK-S-N17-02		88,4	18	42	42	10	5
RL-D-30-MK-S-N23-02		118	20	56,4	56,4	10	6,35
RL-D-50-MK-S-N23-02		122	24	60	60	15	6,35
RL-D-50-MK-S-N23XL-02		134,5	24	60	60	15	8

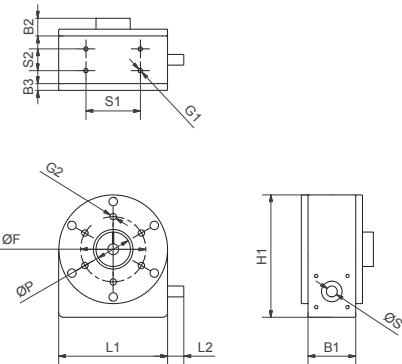
交货时间 Delivery time  
2-3 天 2-3 days



[www.igus.com.cn/CN/robolink](http://www.igus.com.cn/CN/robolink)  
[www.igus.eu/robolink](http://www.igus.eu/robolink)

# ... 齿轮系列

... as gear version



## robolink® D 齿轮系列

这些版本没有包含回转轴承(PRT)而且是一个低成本的选择.可以替代我们的robolink® D连接。可替代的耦合单元可用来去适配不同的输出端轴。

- 重量轻
- 性价比高
- 自润滑

### 典型的应用领域:

没有轴承作用下的轻量齿轮设计

## robolink® D as gear version

These versions do not have a slewing ring bearing (PRT) and are a low-cost alternative to our robolink® D joints. Replaceable coupling components can be used to adapt different shaft diameters on the output side.

- Lightweight
- Cost-effective
- Lubrication-free

### Typical application areas:

Lightweight gear design without bearing functions

尺寸 Dimensions [mm]

产品代码	Part No.	L1	L2	B1	H1	ØS	ØT	G1	S1	S2
RL-D-20-103-...		80	12	35	90	8	20	M4	40	16
RL-D-30-103-...		100	12	45	110	10	30	M4	55	20
RL-D-50-103-...		150	13	60	170	15	50	M6	80	30

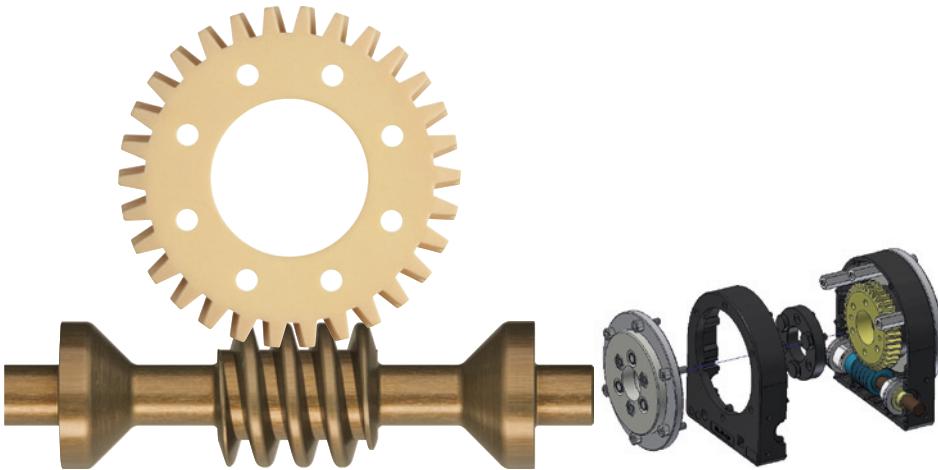
交货时间 Delivery time  
2-3 天 2-3 days



[www.igus.com.cn/CN/robolink](http://www.igus.com.cn/CN/robolink)  
[www.igus.eu/robolink](http://www.igus.eu/robolink)

# robolink® D 机器人关节 ...

robolink® D robot joint ...



**带回转轴承的robolink® D机器人关节**  
去年推出的带塑料基座的回转轴承现可供选择且有不同的减速比。主要的部件是由 iglidur® J 制成的涡轮和涡轮杆。可提供带电机和不带电机的版本。

- 带自锁
- 重量轻，结构紧凑和自润滑

典型应用领域  
低成本机器人

## robolink® D robot joint with PRT slewing ring bearings

The slewing ring bearings with plastic housing that were introduced last year are now available with additional transmission ratios. The main component is a worm gear made of iglidur® J with matching worm shaft. The articulated joints can be ordered with or without motor.

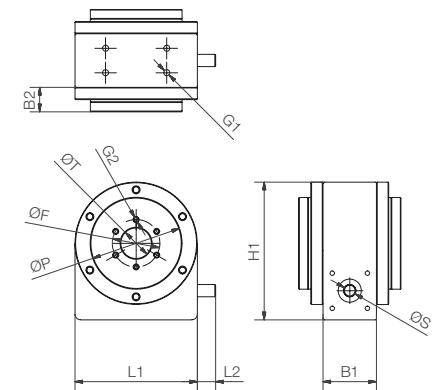
- Self-locking drive
- Light, compact and lubrication-free

Typical application areas:  
Low-cost robotics



## ... 新减速比 ...

... new transmissions



### 现有减速比 Available Transmissions

减速比 Transmission	尺寸 Size 20 RL-D-20	尺寸 Size 30 RL-D-30	尺寸 Size 50 RL-D-50
1:5	-	●	-
1:30	-	●	-
1:38	●	-	-
1:48	-	-	●
1:50	-	●	-
1:70	●	●	●

● 新品 New

可用性 Available  
按要求 on request

[www.igus.com.cn/CN/robolink](http://www.igus.com.cn/CN/robolink)  
[www.igus.eu/robolink](http://www.igus.eu/robolink)

# robolink® D 机器人关节 ...

robolink® D robot joint ...



## 带编码器的robolink® D

在关节的输出端装上角传感器来测量关节的角位置。中心点由霍尔传感器测量，由增量编码器控制系统。因此，无需开关和电机编码器。

- 高精度
- 模块化方案

典型应用领域  
低成本的机器人

## robolink® D with encoder

Measurement of the angular position of the joint on the output side by means of an external angle sensor. Hall sensor for the neutral position and incremental A/B signals with a high resolution for the control system. TheINI switch and the motor encoder can therefore be dispensed with.

- Higher precision
- Modular

Typical application areas:  
Low-cost robotics

## 尺寸 Dimensions [mm]

产品代码 Part No.	dA	dP	dT	dF	G1	B	极对 Pole pairs
RL-D-E-20	80	60	20	31,0	3x M5	10	45
RL-D-E-30	100	82	30	42,5	4x M5	10	60
RL-D-E-50	150	120	50	65,0	4x M6	10	90

可用性 Available  
按要求 on request



[www.igus.com.cn/CN/robolink](http://www.igus.com.cn/CN/robolink)  
[www.igus.eu/robolink](http://www.igus.eu/robolink)

# ... 附件 ...

... accessories ...



## robolink® D-模块化单元：手抓法兰

折弯的金属块是由螺丝连接到机械臂的最后一个关节的。SLS法兰能够适配多种的爪手（气动，电动，电磁）。吸盘和其他执行器。

- 模块化
- 灵活性

## 典型应用领域

低成本机器人

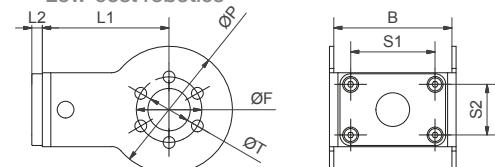
## robolink® D modular kit: gripper adapter

The folded sheet-metal part is screwed onto the last axis of the articulated arm with just a few screws. SLS adapter plates can be used to adapt different grippers (pneumatic, electric, magnetic), suction cups or other actuators.

- Modular
- Flexible

Typical application areas:

Low-cost robotics



## 尺寸 Dimensions [mm]

产品代码 Part No.	L1	L2	S1	S2	B	ØP	ØF	ØT
RL-DC-20-GRI-60-01-xx	60	5	40	24	56	60	31	20
RL-DC-20-GRI-90-01-xx	90	5	40	24	56	60	31	20



可用性 Available  
常备库存 from stock



[www.igus.com.cn/CN/robolink](http://www.igus.com.cn/CN/robolink)  
[www.igus.eu/robolink](http://www.igus.eu/robolink)



# ...最高可达 5 DOF\* 的模块组合

## ... modular kit up to 5 DOF\* ...

### robolink® DC -高达 5 DOF\*

robolink® D-的预定义的5轴运动学系统，配备了 igus®步进电机，折弯金属连接件，igus®拖链和电缆等。通过改变金属连接件来改变轴中心的距离。

#### 2个选择:

**小规格:** 末端有效载荷 0.5 kg, 由 2 x RL-D-30 , 2 x RL-D-20 和 1 x RL-S-20 组成。

**大规格:** 末端有效载荷 2.5 kg, 由 2 x RL-D-50 , 1 x RL-D-30 , 1 x RL-D-20 和 1 x RL-S-17 组成。

可订购子模块。例如，转动关节和摆动关节和2轴摆动臂等子模块。

- 性价比高
- 模块化

#### 典型应用领域:

易操作，上下料，实验室自动化，低成本的自动化方案

#### 配置范例 Configuration example

##### ① NEU: 5. 轴心 RL-DC

齿轮箱 + 电机组件 Motor kit

RL-S-17+ NEMA 11

##### ② RL-D-20

③ 电机组件 Motor kit RL-D-20 + NEMA 17

##### ④ RL-D-30

⑤ 电机组件 Motor kit RL-D-30 + NEMA 17

### robolink® DC – up to 5DOF\* (Axis)

Predefined 5-axis kinematics with robolink® D joints, igus® stepper motor kits, folded sheet-metal parts as connecting elements, igus® e-chains® and chainflex® cables. The axis centre distances can be modified by changing the connecting elements.

2 options:

**Small:** Payload of up to 0.5 kg, with 2xRL-D-30 and 2 x RL-D-20 and 1 x RL-S-20

**Large:** Payload of up to 2.5 kg with 2 x RL-D-50 and 1 x RL-D-30, 1 x RL-D-20 and 1 x RL-S-17

Can also be ordered as a submodule, e.g. as a rotating and pivoting unit or 2-axis pivot arm

- Cost-effective
- Modular

#### Typical application areas:

Easy handling, Pick & Place, laboratory automation, low-cost automation

##### ⑥ RL-D-50

##### ⑦ RL-D-50

⑧ 电机组件 Motor kit RL-D-50 + NEMA 23XL

⑨ 连接件 Connection part 270 mm

⑩ 连接件 Connection part 350 mm

⑪ 连接件 Connection part 50-50 mm

⑫ 连接件 Connection part Base-50 mm



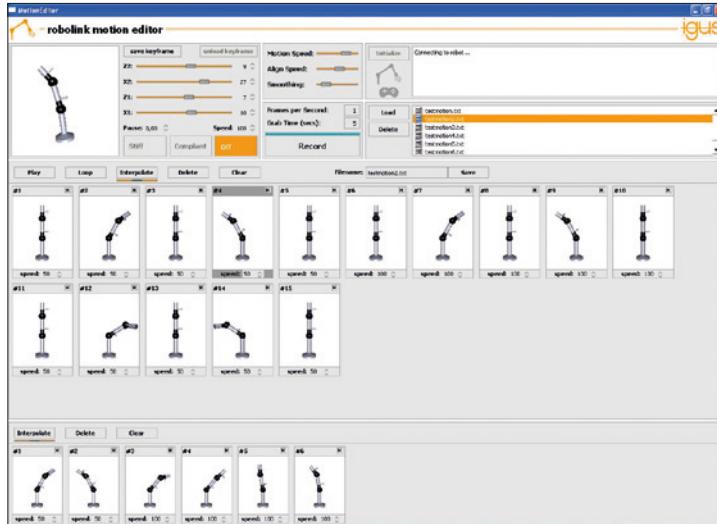
你能够免费得到一个有8-11个连接件的CAD图纸，用于自行设计制造。

You can get the CAD files for connection parts 8-11 free of charge for your own fabrication

\* DOF: 自由度 Degree of freedom

# robolink® ... 控制 ... 开放资源

robolink® ... control ... open Source ...



**编辑控制机器人关节的robolink® 软件:  
IME**

igus® 开发了一个用户界面,为了控制 robolink® W。它也能适用于robolink® D 和 robolink® RS 。这个软件是免费的和开放的。如果要使用这个软件,就必须使用该硬件的集成单元。

此外下面的组件(也有其他的)在控制robolink® 关节和 igus® 步进电机时是一致的。

**WAGO:** I/O 系统 750: PFC200控制器,  
750-672 步骤控制器, 750-631 增量  
编码器(适配robolink® W)

**BECKHOFF:** CX5130 控制器, EL7047 步进控  
制器(适配robolink® D)

\* 注释: Beckhoff是一家可提供铰接机械关节逆运算的厂家。

**robolink® software for  
programming articulated joints:  
IME (igus® motion editor)**

igus® has developed a graphical user interface (IME) for controlling up to 8 axes of robolink® W originally. It now supports also direct driven axes of robolink® D and robolink® RS. This software is free of charge and Open Source. For using the software, the shown hardware configuration has to be used.

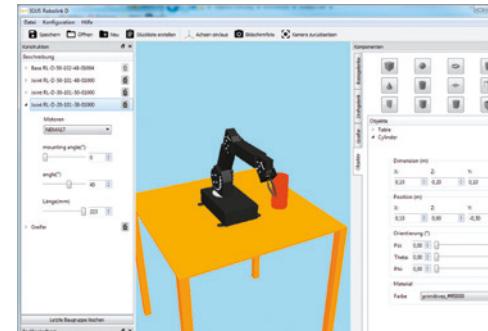
Moreover the following components (among others) are congenial to control robolink® joints and igus® stepper motors:

**WAGO:** I/Osystem750:controllerPFC200,  
stepper controller 750-672, Incremental encoder 750-631 (for  
robolink® W)

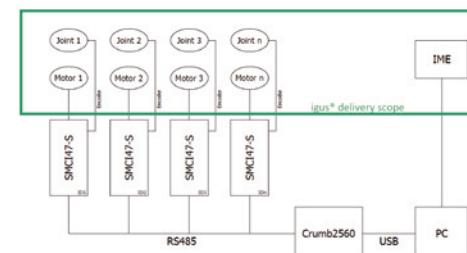
**BECKHOFF:** Controller CX5130, stepper  
controller EL7047 (for robolink®  
D)

Annotation: Beckhoff is the only system which holds libraries regarding inverse kinematics for multi-axial articulated joints.

# ... 配置 ... ... and configurate



 [www.igus.com.cn/CN/robolink-designer](http://www.igus.com.cn/CN/robolink-designer)  
[www.igus.eu/robolink-designer](http://www.igus.eu/robolink-designer)



**简单控制软件: 免费, 开放**  
Simple control software: Free of charge, Open source  
 [www.igus.com.cn/CN/robolink-software](http://www.igus.com.cn/CN/robolink-software)  
[www.igus.eu/robolink-software](http://www.igus.eu/robolink-software)

## 新品! 数字化的 robolink® 集成器

使用 igus® 的设计工具很轻松实现 robolink® 部件的组合, 可设计您自己的机器人, 能增加或者减少部件。

- 直接比较价格和提供询价或网上订购
- 自由组合
- 包含robolink® D组件的测试版本
- 设计: robolink® S/W 和 robolink® R 和 Q 的模块连接单元。

## NEW! Digital modular kit config- rator for robolink®

Use the igus® design tool to easily combine robolink® components, design individual robots and add or remove optional components.

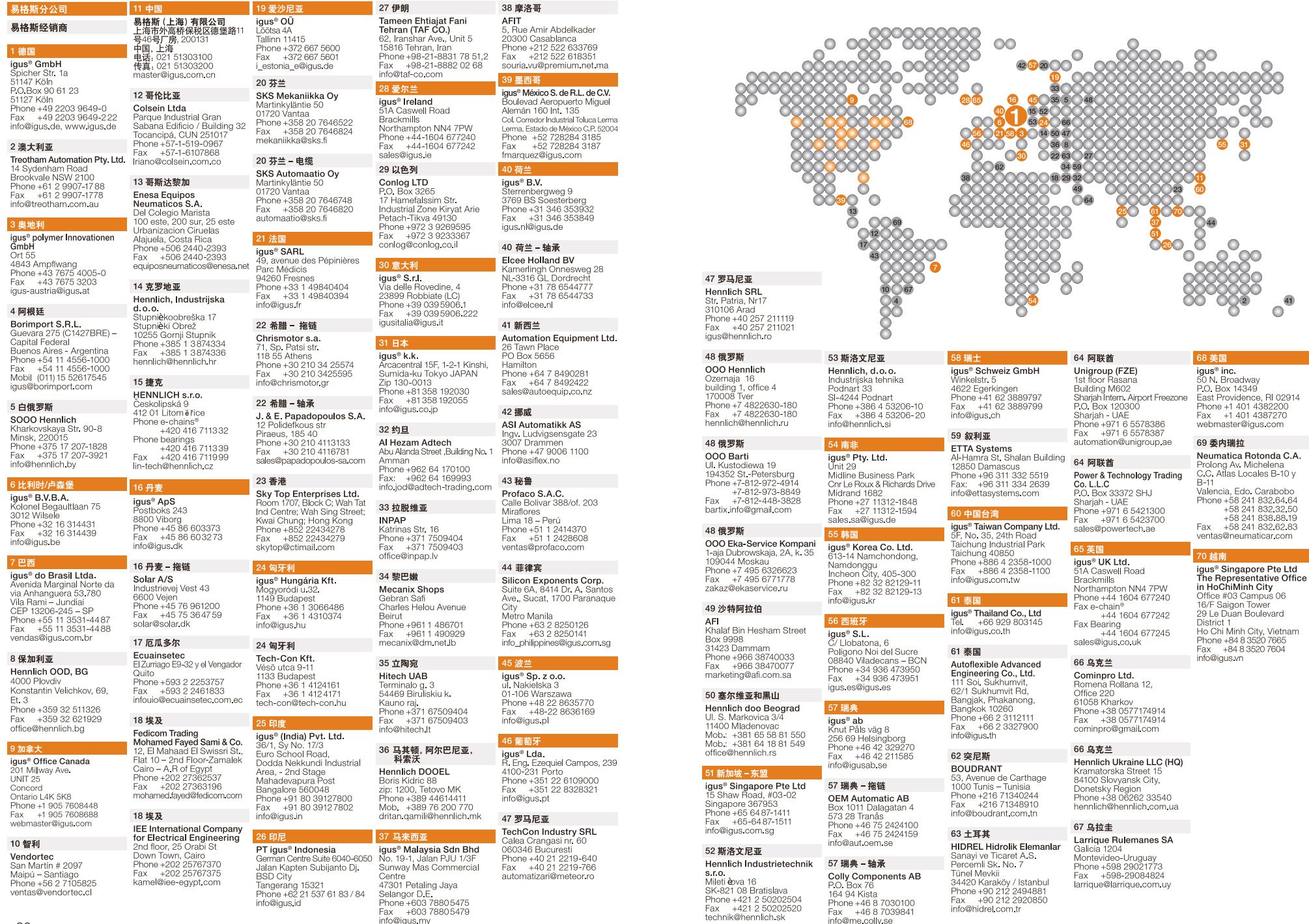
- Compare prices directly and submit an enquiry or order immediately
- Configure freely
- Beta version contains robolink® D com-  
ponents
- Planned: robolink® S,W and connection  
modular kits robolink® R and Q

## robolink® 模块化的开放软件

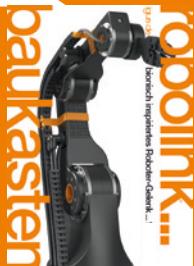
通过使用我们的robolink® 模块化套件, 你能够很容易地实现您的想法和理念。含轴 1, 2, 3, 4, 5, 6。

- 免费
- 直观易懂的程序
- 所有铰接臂版本, 1-6 DOF
- "Open source" Software  
for the robolink® modular kit
- You can use our robolink® modular kit to easily implement your individual ideas and concepts. No matter if you use 1, 2, 3, 4, 5 or 6 axes.
- Free of charge
- Intuitive programming
- For all versions of articulated arms, 1-6 DOF

## 易格斯全球



Daniel chen  
robolink® 产品经理  
Product Manager robolink®  
E-Mail: DanielChen@igus.com.cn  
Tel.: 021-5130 3255



更多的信息请查看产品目录

For more information use our robolink® catalogue



## 目录 ...catalogue ...

应用图片，产品细节和更多信息，查看网站：

[www.igus.com.cn/CN/roboLink](http://www.igus.com.cn/CN/roboLink)

Application pictures, product details and more



## 网页 ... 博客 ... 在线

igus® GmbH Spicher Str. 1a 51147 Köln Cologne  
Tel. +49 2203 9649-409 [www.igus.de/roboLink](http://www.igus.de/roboLink)

igus®

© 2016 igus® GmbH

版权归igus®所有 Published by igus® GmbH, Germany

MAT0073682.25 04/2016 版本

保留最终解释权